

В. А. ЕГОРОВ

НЕКОТОРЫЕ ВОПРОСЫ ДИНАМИКИ ПОЛЕТА К ЛУНЕ

(Представлено академиком М. В. Келдышем 27 IX 1956)

При современном развитии ракетостроения становится реальным достижение скоростей, достаточных не только для создания искусственного спутника Земли, но и для полета к Луне. Но до сих пор в литературе (1-5) не нашли удовлетворительного решения принципиальные вопросы теории полета к Луне: форма и классификация траекторий на пассивном участке, возможность облета Луны с возвращением на Землю, возможность периодического облета Луны и Земли, вопрос о попадании в Луну, а также особенно важный вопрос о влиянии разброса начальных данных на реализацию попадания или облета. Объясняется это принципиальными трудностями. Действительно, в простейшей постановке, при учете лишь главных из действующих на ракету сил, задача сводится к нерешенной в механике круговой ограниченной задаче трех тел (m_1 — Земля, m_2 — Луна, m_0 — ракета). В 1953—1955 гг. нами была предпринята попытка систематического исследования плоской задачи. Для нахождения интересующих нас траекторий и определения влияния разброса начальных данных теоретические методы дополнялись численными, с применением электронных машин. Ниже излагаются основные результаты решения указанных выше задач*.

1. Задача о попадании в Луну. Найден метод определения начальных данных, отвечающих попаданием. Строго доказано, что минимальное расстояние ρ ракеты от центра Луны является квадратичной, а не линейной функцией ошибок в начальных данных, так что точное попадание в Луну есть более легкая задача, чем попадание в непритягивающую точку, движущуюся так же, как Луна. Для значения угла α_1 между начальными геоцентрическими радиусом r_1 и скоростью V_1 , равного $\pi/2$, найдены зависимости от V_1 : для времени полета, углового расстояния точки старта и точки попадания и для коэффициентов k_i в выражениях $\rho_i = k_i (\delta x_i)^2$ (где δx_i — вариация i -го начального данного) в диапазоне $-0,1 < \Delta V_1 < 0,5$ км/сек, где $\Delta V_1 = V_1 - V_n$, а $V_n^2 = 2fm_1/r_1$. Оказалось, что минимальные ΔV_1 , отвечающие попаданию, принадлежат этому диапазону и что ход зависимостей для $\Delta V_1 > 0,5$ является уже асимптотическим (к величинам, отвечающим $\Delta V_1 = \infty$). Оказалось также, что неучет притяжения Луны дает $\rho \leq 1$ км, если $\Delta V_1 \geq 0$. С убыванием ΔV_1 промах ρ быстро растет. Наименее благоприятными в смысле точностей являются скорости, близкие к минимальным; наиболее благоприятными — скорости, несколько меньшие V_n . При $V_1 < V_n$ попасть в Луну можно как восходящей, так и нисходящей ветвью траектории, но точности попадания нисходящей ветвью в 2—5 раз хуже точностей попаданий восходящей ветвью при тех же ΔV_1 . Влияние ошибки в начальной высоте для всех случаев оказалось практически несущественным.

Пример. Ошибки $\delta V_1 = 10$ м/сек, $\delta \alpha_1 = 10^{-2}$, $\delta r_1 = 50$ км вызывают,

* Получены автором в Математическом институте АН СССР и доложены там в феврале 1956 г.

УСПЕХИ ФИЗИЧЕСКИХ НАУК**О НЕКОТОРЫХ ЗАДАЧАХ ДИНАМИКИ ПОЛЕТА К ЛУНЕ****В. А. Егоров**

ВВЕДЕНИЕ

При современном развитии ракетостроения становится реальным достижение скоростей, достаточных не только для создания искусственного спутника Земли, но и для полета к Луне. Однако до сих пор в литературе¹⁻⁵ не нашел удовлетворительного решения ряд важных вопросов теории полета к Луне: о форме и классификации траекторий на пассивном участке, о возможных траекториях облета Луны с возвращением к Земле, о возможности периодического облета Луны и Земли, вопрос о минимальных начальных скоростях, потребных для достижения Луны, и о попадании в Луну, а также весьма важный вопрос о влиянии разброса начальных данных на характеристики различных траекторий полета к Луне. Объясняется это определенными трудностями. Действительно, можно показать, что в простейшей постановке задача сводится к нерешенной в механике круговой ограниченной проблеме трех тел.

В 1953—1955 гг. в Математическом институте АН СССР было проведено систематическое исследование упомянутого выше круга вопросов и проведены численные расчеты с применением быстродействующей цифровой электронной машины. Основные результаты этой работы изложены в настоящей статье*).

В § 1 производится сведение задачи к круговой ограниченной проблеме трех тел: Земля, Луна, ракета. Уравнения этой задачи в системе координат, вращающейся вместе с прямой, соединяющей центры Земли и Луны, имеют интеграл энергии (Якоби). Это позволяет осуществить, следуя Хиллу⁷, энергетический подход к задаче и получить точное теоретическое решение вопроса о минимальных начальных скоростях, потребных для достижения Луны (§ 2).

Однако фактическое определение траекторий с минимальной скоростью методом численного интегрирования показывает, что эти траектории долгое время остаются близкими к эллипсам с фокусом в центре Земли, и что, прежде чем достигнуть Луны, ракета должна сделать вокруг Земли достаточно большое количество оборотов (порядка сотен и более). Поэтому указанные траектории не представляют практического интереса. Оказывается также, что минимальные скорости, потребные для достижения Луны на первом обороте, можно вычислять из условия попадания в Луну, полностью пренебрегая ее влиянием (§ 3).

В § 4 устанавливается невозможность захвата снаряда сферой действия Луны для траекторий, начинающихся у Земли и сближающихся с Луной на первом обороте (траекторий сближения).

*) Доложены в Математическом институте АН СССР в феврале 1956 г. Краткое сообщение имеется в заметке¹⁸.

Not in Trade

Reprint from

VIIIth International Astronautical Congress, Barcelona 1957

Proceedings

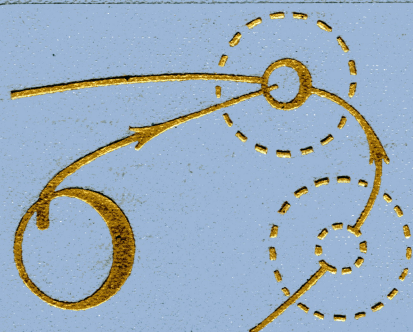
Springer-Verlag · Wien 1958

All Rights Reserved

В. А. Егоров :

Некоторые задачи динамики полета к луне (тезисы к докладу)

Михаилу
Лобовичу
В память
этого "небразомия"
30 X 58
В. А. Егоров.



В.А.ЕГОРОВ

ПРОСТРАНСТВЕННАЯ
ЗАДАЧА
ДОСТИЖЕНИЯ
ЛУНЫ



В. А. ЕГОРОВ
Л. И. ГУСЕВ

**ДИНАМИКА
ПЕРЕЛЕТОВ
МЕЖДУ ЗЕМЛЕЙ
И ЛУНОЙ**





